MENU SEARCH INDEX DETAILS JAPANESE NEXT

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2003-182861

(43)Date of publication of application: 03.07.2003

(51)Int.CI.

B65H 1/18

B65H 1/14

(21)Application number: 2001-388353

(71)Applicant: FUJI XEROX CO LTD

(22)Date of filing:

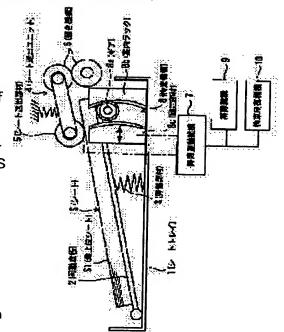
20.12.2001

(72)Inventor: AMAMOTO SHUICHI

(54) SHEET FEEDING DEVICE AND IMAGE FORMING DEVICE USING IT

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To stabilize sheet feeding operation in a simple constitution. SOLUTION: This device has a sheet tray 1 in which sheets S are contained, a movable bottom plate 2 which is arranged in the bottom section of the sheet tray 1 and on which the sheets S are placed and which is energized by an elastic member 3 elastically, and a sheet feeding member 5, which is arranged so as to contact the sheets S contained in the sheet ray 1. This device is also provided with a sheet feeding unit 4 to feed the sheets S in order from the top by means of the sheet feeding member 5 and an interlock mechanism 7 to control the movement of the movable bottom plate 2 according to the load of the sheets S so as to keep the contact relation between the position of the sheet S1, which is positioned on the top of the sheets S contained in the sheet tray 1, and the sheet feeding member 5 constant.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(II)特許出願公開番号 特開2003-182861 (P2003-182861A)

(43)公開日 平成15年7月3日(2003.7.3)

(51) Int.Cl. ⁷		識別記号	FΙ		ž	7]-ド(参考)
B 6 5 H	1/18	3 1 0	B65H	1/18	310	3 F 3 4 3
	1/14	3 1 0		1/14	310B	

審査請求 未請求 請求項の数18 OL (全 11 頁)

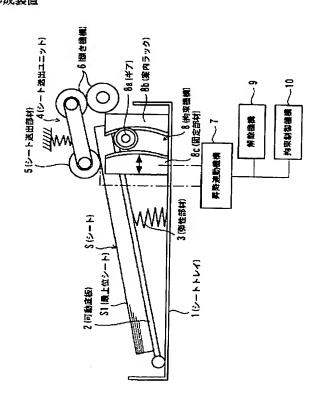
(21)出願番号	特願2001-388353(P2001-388353)	(71)出願人 000005496		
		富士ゼロックス株式会社		
(22)出願日	平成13年12月20日(2001.12.20)	東京都港区赤坂二丁目17番22号		
		(72)発明者 天本 秀一		
		埼玉県岩槻市府内3丁目7番1号 富士ゼ		
		ロックス株式会社内		
	j	(74)代理人 100085040		
		弁理士 小泉 雅裕 (外2名)		
		Fターム(参考) 3F343 FA02 FB02 FB03 FB04 FC01		
		FC03 FC17 GA02 GB01 GC01		
		GD01 HA17 HD17 KB02 LA04		
		LA15 LB08 LC06 LD04 LD22		
		MC11		

(54) 【発明の名称】 シート供給装置及びこれを用いた画像形成装置

(57)【要約】

【課題】 簡単な構成で、シートの送出動作を安定させる。

【解決手段】 シートSが収容されるシートトレイ1と、このシートトレイ1の底部に配設されてシートSを積載し且つ弾性部材3にて弾性付勢される可動底板2と、シートトレイ1に収容されたシートSに接触配置されるシート送出部材5を有し、このシート送出部材5にてシートSを上方から順に送出するシート送出ユニット4と、シートトレイ1に収容されたシートSのうち最上位シートS1位置とシート送出部材5との接触関係を一定に保つように、シートSの積載量に応じて可動底板2の移動を規制する連動機構7とを備える。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 シートが収容されるシートトレイと、 このシートトレイの底部に配設されてシートを積載し且 つ弾性部材にて弾性付勢される可動底板と、

シートトレイに収容されたシートに接触配置されるシート送出部材を有し、このシート送出部材にてシートを上方から順に送出するシート送出ユニットと、

シートトレイに収容されたシートのうち最上位シート位置とシート送出部材との接触関係を略一定に保つように、シートの積載量に応じて可動底板の移動を規制する 10連動機構とを備えたことを特徴とするシート供給装置。

【請求項2】 請求項1記載のシート供給装置において、

連動機構は、シートトレイに収容されたシートのうち最上位シート位置を略一定に保つように、シートの積載量に応じて可動底板の移動を規制するものであることを特徴とするシート供給装置。

【請求項3】 請求項1記載のシート供給装置において、

連動機構は、弾性部材にて弾性付勢される可動底板を所 20 定の位置に拘束させる拘束機構と、シート送出部材のシート送出量に応じてシートトレイの最上位シート位置が所定量を超えて減少すると前記拘束機構の拘束力を解除させる解除機構とを備えたことを特徴とするシート供給装置。

【請求項4】 請求項3記載のシート供給装置において、

シート送出ユニットは、前記シート送出部材をシートトレイに積載されたシートに向けて付勢する付勢部材を備え、付勢部材の付勢力が前記可動底板を弾性付勢させる 30 弾性部材の付勢力より小さく設定されていることを特徴とするシート供給装置。

【請求項5】 複数のシートを積載し上方に付勢される 可動底板と、

シート上面に接触配置されるシート送出部材を有し該シート送出部材にてシートを上方から順に送出するシート 送出ユニットと、

上方に付勢される可動底板の上方への移動を拘束する拘束機構と、

可動底板に積載されたシートの最上位シート位置が所定 40 位置を超えて減少してから該所定位置以上に復帰するまでの間、前記拘束機構の拘束力を解除させる解除機構とを備えたことを特徴とするシート供給装置。

【請求項6】 複数のシートを積載し上方に付勢される 可動底板と、

シート上面に接触配置されるシート送出部材を有し該シート送出部材にてシートを上方から順に送出するシート送出ユニットと、

上方に付勢される可動底板の上方への移動を拘束する拘束機構と、

シートの減少により前記シート送出部材が第1の位置に 到達することに連動して前記拘束機構による前記可動底 板の拘束を解除し、前記シート送出部材が前記第1の位 置より上方の第2の位置に到達することに連動して前記 拘束機構による前記可動底板の拘束を開始させる拘束制 御機構とを備えていることを特徴とするシート供給装 置。

【請求項7】 請求項1記載のシート供給装置において、

10 連動機構は、シートトレイに積載されたシートに対する シート送出部材のニップ圧を略一定に保つように、シー トの積載量に応じて可動底板の移動を規制することを特 徴とするシート供給装置。

【請求項8】 請求項1記載のシート供給装置において、

連動機構は、可動底板の幅方向両側に一対設けられることを特徴とするシート供給装置。

【請求項9】 請求項1記載のシート供給装置において、

0 連動機構は、シート送出部材を支持するための支持部材 に当接して連動する接触連動部を備えていることを特徴 とするシート供給装置。

【請求項10】 請求項9記載のシート供給装置において、

接触連動部は、前記支持部材と離間可能に当接され、かつ、前記支持部材に向けて弾性付勢されていることを特徴とするシート供給装置。

【請求項11】 請求項1記載のシート供給装置において、

連動機構は、シート送出部材と最上位シートとの接触関係が所望条件を満たす際に、可動底板の位置が拘束せしめられる拘束機構を備えていることを特徴とするシート供給装置。

【請求項12】 請求項11記載のシート供給装置において、

拘束機構は、可動底板に設けられ該可動底板の移動とともに移動する係合部材と、シート送出部材のシート送出 量に応じてシートトレイの最上位シート位置が所定量減 少するまでは係合部材の移動を固定する固定部材とを備 えたことを特徴とするシート供給装置。

【請求項13】 請求項11記載のシート供給装置において.

拘束機構は、可動底板に回転自在に支持されるギアと、 これに噛合する案内ラックと、シート送出部材と最上位 シートとの接触関係が所望条件を満たす際に、前記ギア の回転を固定する固定部材とを備えたことを特徴とする シート供給装置。

【請求項14】 請求項13記載のシート供給装置において、

50 拘束機構を構成するギアには緩衝部材を付設したことを

特徴とするシート供給装置。

【請求項15】 請求項13記載のシート供給装置において、

可動底板は、その下方側にギア支持用のシャフトを補強 部材として掛け渡したものであることを特徴とするシー ト供給装置。

【請求項16】 請求項15記載のシート供給装置において、

可動底板は、補強部材として掛け渡されたギア支持用の シャフトの近傍に弾性部材による付勢点を備えたことを 10 特徴とするシート供給装置。

【請求項17】 請求項1ないし16いずれかに記載のシート供給装置において、

シート送出ユニットは、シート送出部材と、このシート 送出部材にて送出されたシートを1枚ずつに捌く捌き機 構とを備えていることを特徴とするシート供給装置。

【請求項18】 請求項1ないし17いずれかに記載の記載のシート供給装置を組み込んだことを特徴とする画像形成装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、複写機やプリンタなどの画像形成装置で用いられるシート供給装置に係り、特に、可動底板でシートを押し上げ支持し、シートを上方から順に送出する態様のシート供給装置及びこれに用いられる画像形成装置の改良に関する。

[0002]

【従来の技術】一般に、複写機やプリンタ等の画像形成装置においては、画像形成部にて形成された画像を用紙などのシートに転写することが行われるため、通常、画の形成部にシートを供給するシート供給装置が装備されている。従来この種のシート供給装置としては、シートが収容されるシートトレイを有し、このシートトレイの上方にはシート送出ユニットを配設し、このシート送出ユニットにてシートを上方から順に送出するようにしたものがある。ここで、シート送出ユニットとしては、例えばシートを送り出すためのピックアップロールと、送り出されたシートを一枚ずつ捌く捌き機構(例えばフィードロールとリタードロールとで構成)とを備えたものが多く使用されている。

【0003】ところで、この種のシート供給装置においては、シートトレイ内のシートを送出するためにボトムプレートリフト方式が採用される。このボトムプレートリフト方式は、シートトレイの底部にボトムプレートを持ち上げ自在に配設し、このボトムプレートでシートを押し上げ支持することによってシート送出ユニットのピックアップロールに最上位シートを押し付け、ピックアップロールにてシートを送出した後に、送出されたシートを捌き機構に導いて1枚ずつ捌くようにしたものである。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】ところで、この種のボ トムプレートリフト方式にあっては、例えばモータ等の 駆動源と、この駆動源からの駆動力をボトムプレートに 伝達する駆動力伝達機構とを備え、例えばボトムプレー トに積載されたシートの残量に応じてボトムプレートを 持ち上げるようにしたものが既に提案されている (例え ば特開平5-4733号公報、特開平5-229674 号公報参照)が、モータ等の駆動源やその駆動力伝達機 構、更にはシートの残量検知系が必要不可欠になり、そ の分、高価なシステムになってしまう。また、モータ等 の駆動源をバネ等の弾性部材に置き換えたものも既に提 案されている(例えば特開平11-29226号公報参 照)が、様々なサイズや紙質のシートを取り扱う場合に は、シート重量の違いによりボトムプレートのリフト量 がばらつき、ピックアップロールによるシートの送出動 作が不安定になり易い。そこで、このような不具合を有 効に解消するには、ボトムプレートのリフト量を微妙に 制御しなければならず、その制御機構が複雑になってし 20 まうという技術的課題がある。

【0005】本発明は、以上の技術的課題を解決するためになされたものであって、簡単な構成で、シートの送出動作を安定させることができるシート供給装置及びこれを用いた画像形成装置を提供するものである。

[0006]

【課題を解決するための手段】すなわち、本発明は、図1に示すように、シートSが収容されるシートトレイ1と、このシートトレイ1の底部に配設されてシートSを積載し且つ弾性部材3にて弾性付勢される可動底板2と、シートトレイ1に収容されたシートSに接触配置されるシート送出部材5を有し、このシート送出部材5にてシートSを上方から順に送出するシート送出コニット4と、シートトレイ1に収容されたシートSのうち最上位シートS1位置とシート送出部材5との接触関係を略一定に保つように、シートSの積載量に応じて可動底板2の移動を規制する連動機構7とを備えたことを特徴とする。

【0007】このような技術的手段において、可動底板 2は、シートを積載できる板形状であれば、必ずしも全 40 域が板形状である必要はなく、適宜切欠や開口などが設けられていても差し支えない。また、その素材についても、金属、樹脂など適宜設計変更して差し支えないが、軽量化という観点からすれば、樹脂材料を用いることが好ましい。更に、可動底板 2は、代表的にはスプリング等の弾性部材 3 により弾性付勢されるものであり、弾性部材 3 の配設箇所、数については適宜選定して差し支えない。

【0008】また、シート送出ユニット4は、シート送 出部材5を少なくとも備えていればよいが、通常はシー 50 ト送出部材5で送出されたシートSが1枚ずつ捌かれる

捌き機構6を備えることが多い。ここで、シート送出部材5としては、ロール形状であってもよいし、ロール間に掛け渡されたベルトであってもよく、最上位シートS1を送出する機能部材であれば適宜設計変更して差し支えない。一方、捌き機構6とは、例えばフィード部材(ロール、ベルトなど)と、このフィード部材よりも表面摩擦抵抗が高いリタード部材(ロール、パッドなど)とを組み合わせた態様を始め、シートSを1枚ずつ捌けるものであれば適宜選定して差し支えない。

【0009】更に、連動機構7は、シートトレイ1に収 10 容されたシートSのうち最上位シートS1位置とシート送出部材5との接触関係を略一定に保つように連動することを要件とする。このとき、最上位シートS1とシート送出部材5との接触関係が略一定であるから、最上位シートS1に対するシート送出部材5のニップ圧が略一定になり、シートSの送出動作が安定する。ここで、連動機構7において、「最上位シートS1とシート送出部材5との接触関係が略一定」である代表的態様としては、最上位シートS1位置を略一定に保つように、シートSの積載量に応じて可動底板2の移動を規制するように 20 すればよい。この場合、最上位シートS1位置が略一定であるから、最上位シートS1に対するシート送出部材5のニップ圧が略一定になり、シートSの送出動作が安定する。

【0010】このような連動機構7の代表的態様としては、例えば弾性部材3にて弾性付勢される可動底板2を所定の位置に拘束させる拘束機構8と、シート送出部材5のシート送出量に応じてシートトレイ1の最上位シートS1位置が所定量を超えて減少すると前記拘束機構8の拘束力を解除させる解除機構9とを備えた態様が挙げ30られる。この種の態様において、シート送出生能を良好に保つという観点からすれば、シート送出ユニット4としては、前記シート送出部材5をシートトレイ1に積載されたシートSに向けて付勢する付勢部材を備え、付勢部材の付勢力が前記可動底板2を弾性付勢させる弾性部材3の付勢力より小さく設定されていることが好ましい

【0011】また、本発明の代表的態様として、連動機構7をより具体的レベルで捉えると、本発明の代表的態様を以下のように捉えることもできる。すなわち、本発40明は、図1に示すように、複数のシートSを積載し上方に付勢される可動底板2と、シートS上面に接触配置されるシート送出部材5を有し該シート送出部材5にてシートSを上方から順に送出するシート送出コニット4と、上方に付勢される可動底板2の上方への移動を拘束する拘束機構8と、可動底板2に積載されたシートSの最上位シートS1位置が所定位置を超えて減少してから該所定位置以上に復帰するまでの間、前記拘束機構の拘束力を解除させる解除機構9とを備えたものである。あるいは、本発明は、図1に示すように、複数のシートS50

を積載し上方に付勢される可動底板2と、シートS上面に接触配置されるシート送出部材5を有し該シート送出部材5にてシートSを上方から順に送出するシート送出ユニット4と、上方に付勢される可動底板2の上方への移動を拘束する拘束機構8と、シートSの減少により前記シート送出部材5が第1の位置に到達することに連動して前記拘束機構による前記可動底板2の拘束を解除し、前記シート送出部材5が前記第1の位置より上方の第2の位置に到達することに連動して前記拘束機構による前記可動底板2の拘束を開始させる拘束制御機構10とを備えたものである。

【0012】また、連動機構7を別観点からより直接的に捉えると、シートトレイ1に積載されたシートSに対するシート送出部材5のニップ圧を略一定にするように、シートの積載量に応じて可動底板2の移動を規制するようにすればよい。この場合、前記ニップ圧略一定によりシートSの送出動作が安定する。

【0013】更に、連動機構7は、例えば可動底板2の 幅方向片側に設けても差し支えないが、可動底板の姿勢 を安定保持させるという観点からすれば、可動底板2の 幅方向両側に一対設ける態様が好ましい。また、連動機 構7の代表的態様としては、シート送出部材5を支持す るための支持部材に当接して連動する接触連動部を備え ているものが挙げられる。ここでいう支持部材はシート 送出部材5を支持する部材は勿論のこと、この支持する 部材に一体的に取り付けられたものをも含む。一方、接 触連動部としては、前記支持部材と離間可能に当接さ れ、かつ、前記支持部材に向けて弾性付勢されている態 様が好ましい。本態様においては、シート送出部材5と 最上位シートS1との接触部と支持部材の所定部位との 位置関係は略一定であるから、支持部材に当接して連動 する接触連動部を備えていれば、間接的にシート送出部 材5と最上位シートS1との接触部位置を把握すること が可能である。

【0014】また、上述したように、連動機構7の代表的態様としては、シート送出部材5と最上位シートS1との接触関係が所望条件を満たす際に、可動底板2の位置が拘束せしめられる拘束機構8を備えた態様が挙げられる。ここで、拘束機構8には、可動底板2に設けられ該可動底板2の移動とともに移動する係合部材と、シート送出部材5のシート送出量に応じてシートトレイ1の最上位シートS1位置が所定量減少するまでは係合部材の移動を固定する固定部材とを具備させるようにすればよい。より具体的態様としては、拘束機構8は、可動底板2に回転自在に支持されるギア8aと、これに噛合する案内ラック8bと、シート送出部材5と最上位シートS1との接触関係が所望条件を満たす際に、前記ギア8aの回転を固定する固定部材8cとを具備したものが挙げられる。

【0015】更に、上述した拘束機構8において、拘束

R

機構8を構成するギア8aに緩衝部材を付設するようにすれば、可動底板2の動きを緩やかにすることで、ギア8aと固定部材8cとの間の衝撃を緩和することができる。更にまた、可動底板2は、その下方側にギア8a支持用のシャフトを補強部材として掛け渡すものが好ましい。この態様によれば、ギア8a支持用のシャフトを利用することで可動底板2の剛性を向上させることができる。このため、可動底板2そのものは剛性の低い樹脂で製造することが可能になる。

【0016】また、可動底板2の幅方向両側に連動機構 10 7を設ける態様において、上述した拘束機構8を採用す る場合には、ギア8a支持用のシャフトの両端にギア8 aを夫々設けるようにすればよい。但し、可動底板2の 幅方向片側にのみ連動機構7を設ける態様において、上 述した拘束機構8を採用する場合であっても、ギア8 a 支持用のシャフトの両端にギア8 a を夫々設けるように してもよい。このようにすれば、可動底板2の幅方向 (シャフト方向) バランスを保つことができ、可動底板 2の幅方向における姿勢を水平に保つことが容易になる ほか、シート供給装置のいずれの側に拘束機構8を設け る場合であっても、いずれかのギア8aを利用すること が可能になり、その分、可動底板2の汎用性を高めるこ とができる。更に、可動底板2に補強部材としてギア8 a支持用のシャフトを掛け渡した態様にあっては、この シャフトの近傍に弾性部材3による付勢点を備えること が好ましい。この態様によれば、可動底板2の弾性部材 3による付勢点付近の剛性を向上させ、可動底板2の変 形を防止することができる。

【0017】また、本発明は、シート供給装置に限られるものではなく、上述した各シート供給装置を組み込ん 30 だ画像形成装置をも対象とする。

【0018】以下、添付図面に示す実施の形態に基づいて本発明を詳細に説明する。

◎実施の形態1

図2は本発明が適用されたシート供給装置の実施の形態 1を組み込んだ画像形成装置の全体構成を示す説明図で ある。同図において、画像形成装置は、装置本体20内 に例えば電子写真方式の作像エンジン21を搭載し、装 置本体20内の作像エンジン21の下方にシート供給装 置26を装備すると共に、装置本体20の上部を排出ト 40 レイ27として構成し、装置本体20内の背面側(図2 では左側に相当)にシート供給装置26から送出された シートSを作像エンジン21、排出トレイ27へと導く シート搬送路28を略鉛直方向に設けたものである。

【0019】本実施の形態において、作像エンジン21は、感光体ドラム22と、帯電された感光体ドラム22上に静電潜像を書き込むレーザ走査装置等の露光装置23と、感光体ドラム22上の可視像(トナー像)をシートSに転写させる転写装置24と、シートS上に転写された未定着像を定着させる定着装置25とを備えてい

る。尚、感光体ドラム22の周囲には、感光体ドラム2 2を帯電する帯電装置、感光体ドラム22上の静電潜像をトナーにて可視像化する現像装置、感光体ドラム22上の残留トナーを清掃するクリーニング装置などの図示外の電子写真デバイスが配設されている。また、シート搬送路28の感光体ドラム22の上流側にはシートSを位置決め搬送するためのレジストロール29が設けられ、また、シート搬送路28の感光体ドラム22の下流側には前記定着装置25が配設されると共に、排出トレイ27の直前には排出ロール30が設けられる。

【0020】更に、本実施の形態において、シート供給装置は、図2及び図3に示すように、シートSが収容され且つ装置本体20のトレイ受部に対して引出自在に配設されるシートトレイ41を備えている。そして、このシートトレイ41の底部41aにはボトムプレート42が配設されており、このボトムプレート42は一端をピボット部42aとしてシートトレイ41の底部41aに接触配置され、ピボット部42aから離れた箇所(シート送出方向側に位置する箇所)を一若しくは複数(図では一つの例)の弾性スプリング43にて付勢支持されている。尚、ボトムプレート42上に積載されたシートSは図示外のガイド部材により位置決めされている。

【0021】更にまた、シートトレイ41のシート送出 方向側の上方にはシート送出ユニット45が配設されて いる。このシート送出ユニット45は、シートSのうち 最上位シートS1に接触配置されて当該シートS1を送出・ するピックアップロール46と、このピックアップロー ル46にて送出されたシートSを1枚ずつ捌く捌き機構 47とを備えている。本例では、捌き機構47は、フィ ードロール48と、このフィードロール48よりも表面 摩擦抵抗が高いリタードロール49とを接触転動させた ものである。そして、ピックアップロール46は、フィ ードロール48の軸を揺動点として揺動自在な揺動アー ム50の自由端側に回転自在に支承されており、この揺 動アーム50には水平方向に延びる突出片51が設けら れ、この突出片51には付勢スプリング52にて下方側 に向かう付勢力が作用し、ピックアップロール46が最 上位シートS1に所定のニップ圧で押圧配置される。 尚、この付勢スプリング52の付勢力は前記弾性スプリ

【0022】特に、本実施の形態では、シートトレイ4 1のシート送出方向側の両側方には、シートSの積載量 に応じてボトムプレート42の移動を規制する連動機構 60が一対配設されている。尚、一方側の連動機構60 については図示を省略している。本実施の形態におい て、連動機構60は、ボトムプレート42に回転自在に 設けられたギア63と、シートトレイ41の側部に固定 的に設けられて前記ギア63が噛合する案内ラック66 と、シートトレイ41の側部に移動自在に設けられ且つ 前記ギア63に噛合した条件下でギア63の回転を拘束

ング43の付勢力よりも小さく設定されている。

する拘束ラチェット67とを備えている。

【0023】本例では、図3及び図5(a)(b)に示すように、ボトムプレート42のピボット部42aから離れた下面両側箇所には一対の支持片42bが設けられ、この支持片42bには回転シャフト62がボトムプレート42の幅方向に沿って回転自在に掛け渡され、回転シャフト62の両端に夫々ギア63が設けられている。そして、ボトムプレート42の一方の支持片42bには、図5(c)に示すような延長部42cが形成されており、この延長部42cには緩衝部材としてのオイル 10ダンパ64がブラケット64aを介して固定され、オイルダンパ64がギア63に噛合し、ギア63の動きを緩やかにしている。

【0024】また、本実施の形態では、回転シャフト62がボトムプレート42の下面側に掛け渡されているため、この回転シャフト62がボトムプレート42の補強部材として作用し、回転シャフト62周辺のボトムプレート42の剛性が向上したものになっている。更にまた、本例では、ボトムプレート42のうち、回転シャフト62の近傍に位置する高剛性部分に弾性スプリング4203の付勢点が設定されているため、ボトムプレート42が不必要に変形することはない。

【0025】また、図6及び図7に示すように、連動機 構60を構成する案内ラック66及び拘束ラチェット6 7はホルダプレート65に夫々保持されており、このホ ルダプレート65はネジ等の留め具(図示せず)を使用 してシートトレイ41の側壁に固着されている。ここ で、案内ラック66はホルダプレート65に固着されて おり、その一側にはギア63と噛合するラック歯66a が形成され、このラック歯66aの配列ラインはボトム 30 プレート42のピボット部42aがシートトレイ41の 底部に接触した状態に保たれるように僅かに湾曲ライン になっている。一方、拘束ラチェット67はホルダプレ ート65に対して前後方向に移動自在に配設されてお り、案内ラック66との間に少なくともギア63が介在 する隙間68を空けて対向配置され、案内ラック66の ラック歯66aに対向する一側にラチェット爪67aを 備えている。

【0026】更に、連動機構60は、揺動アーム50の 突出片51に対向した部位に当該突出片51に当接して 40 上下動するアクチュエータ70を有している。このアク チュエータ70は、その上下動をホルダプレート65の 前後方向の動きに変換する変換機構71を介して拘束ラ チェット67に連結されている。ここで、変換機構71 は、ホルダプレート65に回転枢軸73を介してリンク アーム72を取付け、このリンクアーム72の一方のア ーム部端にアクチュエータ70の下端部をピン連結し、 リンクアーム72の他方のアーム部とホルダプレート6 5との間には付勢スプリング74を介装し、アクチュエ ータ70が上方に突出する方向にリンクアーム72を付50 勢するようになっている。更に、この変換機構 7 1 は、前記回転枢軸 7 3 の近傍には固定枢軸 7 5 を設け、回転枢軸 7 3 に伝達ギア 7 6 を固着すると共に、固定枢軸 7 5 に伝達ギア 7 7 を回転自在に嵌合させ、両伝達ギア 7 6 , 7 7 を噛合させるようにしたものである。そしてまた、変換機構 7 1 は、拘束ラチェット 6 7 に略矩形状の切抜き開口 7 8 を形成し、この切抜き開口 7 8 の上下縁に前記伝達ギア 7 6 , 7 7 に噛合するラック 7 9 , 8 0 を形成したものである。

【0027】本実施の形態に係る連動機構60におい て、図8に示すように、アクチュエータ70が仮想線位 置から下降すると、このアクチュエータ70と連動して リンクアーム72が付勢スプリング74に抗して矢印方 向へ回転し、このリンクアーム72の回転に伴って、伝 達ギア76及びこれに噛合する伝達ギア77が矢印方向 に回転し、これらの伝達ギア76、77と拘束ラチェッ ト67内部のラック79、80との噛合移動により、拘 束ラチェット67が案内ラック66から離間する方向へ と移動する。この状態において、拘束ラチェット67と ボトムプレート42側のギア63との係合が外れ、拘束 ラチェット67によるギア63の回転拘束が解除され、 ギア63は自由回転状態に保たれる。尚、アクチュエー タ70が上方に突出した位置に到達すると、拘束ラチェ ット67は案内ラック66に接近する方向へ移動し、ボ トムプレート42側のギア63に係合した時点でギア6 3の回転を拘束する。

【0028】次に、図2~図8に基づいて、本実施の形態に係る画像形成装置の作動をシート供給装置を中心に説明する。例えば図4において、シート送出ユニット45によりシートSが順次供給されると、ボトムプレート42に積載されているシートSが次第に減少する。すると、シート送出ユニット45は付勢スプリング52の付勢力によって下方側へ押し付けられるため、シートSの減少に伴ってピックアップロール46の位置が所定位置より下がる。この状態において、シート送出ユニット45の揺動アーム50の突出片51が所定位置より下がり、これに伴って、アクチュエータ70が突出位置(図6参照)から図8に示すように下がり、拘束ラチェット67が案内ラック66から離間する方向に移動する。

【0029】すると、拘束ラチェット67によるボトムプレート42側のギア63の回転拘束が解除され、前記ギア63は回転自由状態になる。この状態では、ボトムプレート42は弾性スプリング43の付勢力によって上方に持ち上げられる。このとき、ボトムプレート42に積載されているシートSを介してピックアップロール46が上方に押し上げられ、これに伴って、揺動アーム50も上方に押し上げられるため、揺動アーム50の突出片51に当接しているアクチュエータ70も付勢スプリング74の付勢力によって上方に上がる。

【0030】すると、拘束ラチェット67は、案内ラッ

ク66側に接近移動し、ボトムプレート42側のギア6 3と係合してギア63の回転を拘束する。この段階で、ボトムプレート42の位置が拘束されることになり、ボトムプレート42に積載されているシートSの最上位シートS1の位置が常時略一定に保たれ、最上位シートS1に対するピックアップロール46のニップ圧は略一定になり、ピックアップロール46によるシートSの送出動作が安定的に行われる。そして、ピックアップロール46から送出されたシートSは捌き機構47により一枚ずつ捌かれた後、図2に示すシート搬送路28へと搬送さ10れていく。

【0031】以下、シートSが所定量減少する毎に同様な動作が繰り返され、シートSの減少に伴って拘束ラチェット67によるギア63の回転拘束が解除され、ボトムプレート42が上昇した後、再び拘束ラチェット67によるギア63の回転拘束が行われ、ボトムプレート42に積載されているシートSの最上位シートS1の位置が略一定位置になるように、ボトムプレート42の位置が拘束される。

【0032】更に、シート供給装置から送出されたシー 20 の中心間距離, $L_s: 7$ 7 $L_s: 7$ 8 $L_s: 7$ 9 $L_s: 7$ 9 9 $L_s: 7$ 9 L

【0033】特に、本実施の形態では、ボトムプレート42の両側に連動機構60が一対設けられているため、ボトムプレート42を安定支持することが可能になり、ボトムプレート42の幅方向における姿勢が水平に保たれ、ボトムプレート42の片寄り変形に伴うシートSのスキューを有効に防止することができる。

【0034】次に、本実施の形態に係るシート供給装置に相当するモデル(図9参照)において、ピックアップロール46のニップ圧Wnの好ましい設定条件について検討する。図9に示すモデルにおいて、図3と同様な構成要素については図3と同様な符号を付し、また、符号*

W_n:シートSの重量, W_n:ピックアップロール46のニップ圧,

 F_{s} : 拘束ラチェット67をスライドさせる力,

F2: ギア63の回転シャフトに作用する力,

Fa: アクチュエータ70を押し下げる力,

 L_1 : ボトムプレート42のピボット部42aから F_2 の作用点までの距離,

*81は伝達ギア76, 77及び拘束ラチェット67のラ

を示す。また、同図において、

リング74の押圧力、

7 a との接点にかかる力、

ック79,80に相当する機能部材としての伝達ロッド

F1: 拘束ラチェット67の動きを止めておく付勢スプ

F3: ギア63と拘束ラチェット67のラチェット爪6

 L_2 : ボトムプレート42のピボット部42aから F_n の作用点までの距離,

 L_3 : ボトムプレート42のピボット部42aから W_p の作用点までの距離,

L₄: ピックアップロール46とフィードロール48と の中心間距離,

 $L_5: フィードロール48の中心からF4の作用点までの$ 距離、

 $L_6: \mathbb{C}_{y}$ クアップロール46の中心から F_4 の作用点までの距離,

 $L_7: リンクアーム 72 の回転中心から <math>F_5$ の作用点まで の距離,

La: ギア63と案内ラック66との接点からF₂の作用点までの距離,

L₉: ギア63と拘束ラチェット67との接点からF₂の 作用点までの距離.

θ:拘束ラチェット67のラチェット爪67aの接触角μ:ギア63と拘束ラチェット67との接点における摩擦係数

である。

※sinθ)より

【0035】図9において、

 $F_2 = (L_2 F_n - L_3 W_p) / L_1 \qquad \cdots \textcircled{1}$

 $F_3 = (L_8 / (L_8 + L_9)) F_2 \qquad \cdots \bigcirc$

また、付勢スプリング74で拘束ラチェット67の動き を止めておく条件は、図10(a)に示すように、

40 $F_1\cos\theta + \mu (F_1\sin\theta + F_3\cos\theta) \ge F_3\sin\theta \pm \emptyset$, $F_1(\cos\theta + \mu\sin\theta) \ge F_3\sin\theta - \mu F_3\cos\theta = (\sin\theta - \mu\cos\theta) F_3$

 $: F_1 \ge \{(\sin \theta - \mu \cos \theta)/(\cos \theta + \mu \sin \theta)\} F_3$

...**③** ...**④**

但し、機構の動作条件から F₁≥0

また、拘束ラチャット67をスライドさせるためには、 図10(b)に示すように、

 $(F_5 - F_1)(\cos\theta + \mu\sin\theta) \ge \mu F_3\cos\theta - F_3\sin\theta$

 $(F_5-F_1)\cos\theta+F_3\sin\theta\geq\mu$ $(F_3\cos\theta-(F_5-F_1)$ %

 $\therefore F_5 \ge F_1 + \{ (\mu \cos \theta - \sin \theta) / (\cos \theta + \mu \sin \theta) \} F_3 \qquad \cdots$

このとき、アクチュエータ70を押し下げる力F₄は、

 $F_4 = (L_7/L_6) F_5$

...@

また、ピックアップロール46のニップ圧Wnは

 $W_n = (L_6/L_4) F_4 = (L_5/L_4) (L_7/L_6) F_6$

₩

14

従って、

 $W_n \ge (L_5/L_4)(L_7/L_6) [F_1 + \{(\mu\cos\theta - \sin\theta)/(\cos\theta + \mu\sin\theta)\} F_3$

]

このように、ピックアップロール46のニップ圧Wnを 設定すれば、連動機構60による一連の動作が実現可能 である。

【0036】◎実施の形態2

図11は本発明が適用されたシート供給装置の実施の形 10 態2を示す。同図において、シート供給装置の基本的構 成は、実施の形態1と略同様であるが、連動機構60が 実施の形態1と異なる。尚、実施の形態1と同様な構成 要素については実施の形態1と同様な符号を付してここ ではその詳細な説明を省略する。本実施の形態におい て、連動機構60は、図11及び図12に示すように、 ボトムプレート42側に設けられるギア63と、このギ ア63に噛合するラック歯86aを有する案内ラック8 6と、このギア63の回転を拘束するラチェット爪87 a を有する拘束ラチェット87とを備えたものである が、案内ラック86と拘束ラチェット87との位置関係 を実施の形態1と前後関係において逆に設定し、シート トレイ41のシート送出方向側に案内ラック86を配設 し、これの反シート送出方向側に拘束ラチェット87を 前後方向に移動自在に配設したものである。

【0037】そして、本実施の形態では、例えばシート送出ユニット45の揺動アーム50の突出片51の一部にシートトレイ41の反シート送出方向側に延びる延長突片51aを設け、この延長突片51aに当接するアクチュエータ90を上下動自在に設ける一方、拘束ラチェ 30ット87の一部に係止突片87bを設け、アクチュエータ90の下端部と前記拘束ラチェット87の係止突片87bとの間にクランク状のリンクアーム91を介在させ、このリンクアーム91の中心部91aを図示外のシートトレイ41側壁に回転自在に支承するようにしたものである。尚、図示外の付勢スプリングにてアクチュエータ90が上方に向かうように付勢されている。

【0038】本実施の形態においても、例えば図12に示すように、ボトムプレート42に積載されるシートSが減少すると、シート送出ユニット45は付勢スプリン 40グ52の付勢力によって下方側へ押し付けられるため、シートSの減少に伴ってピックアップロール46の位置が所定位置より下がる。この状態において、シート送出ユニット45の揺動アーム50の突出片51(具体的には延長突片51a)が所定位置より下がり、これに伴って、アクチュエータ90が突出位置から下がり、リンクアーム91の回動に伴って拘束ラチェット87が案内ラック86から離間する方向に移動する。すると、拘束ラチェット87によるボトムプレート42側のギア63の回転拘束が解除され、前記ギア63は回転自由状態にな 50

...8

る。この状態では、ボトムプレート42は弾性スプリング43の付勢力によって上方に持ち上げられる。このとき、ボトムプレート42に積載されているシートSを介してピックアップロール46が上方に押し上げられ、これに伴って、揺動アーム50も上方に押し上げられるため、揺動アーム50の突出片51に当接しているアクチュエータ90も図示外の付勢スプリングの付勢力によって上方に上がる。

【0039】すると、リンクアーム91が逆方向に回転し、拘束ラチェット87は、案内ラック86側に接近移動し、ボトムプレート42側のギア63と係合してギア63の回転を拘束する。この段階で、ボトムプレート42に積載されているシートSの最上位シートS1の位置が常時略一定に保たれ、最上位シートS1に対するピックアップロール46のニップ圧は略一定になり、ピックアップロール46によるシートSの送出動作が安定的に行われる。そして、ピックアップロール46から送出されたシートSは捌き機構47により一枚ずつ捌かれた後、図2に示すシート搬送路28へと搬送されていく。以下、シートSが所定量減少する毎に同様な動作が繰り返される。

[0040]

【発明の効果】以上説明してきたように、本発明によれば、弾性付勢される可動底板を用いた方式において、連動機構により、シートトレイに収容されたシートのうち最上位シート位置とシート送出部材の接触関係を略一定に保つように可動底板の移動を規制するようにしたので、駆動源及び駆動力伝達機構を用いることなく、最上位シートに対するシート送出部材のニップ圧を略一定に保つことができる。このため、簡単な構成で、シートの送出動作を極めて安定させることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明に係るシート供給装置の概要を示す説 明図である。

【図2】 本発明に係るシート供給装置の実施の形態1 が組み込まれた画像形成装置の全体構成を示す説明図で ある。

【図3】 本実施の形態に係るシート供給装置の一部破 断斜視図である。

【図4】 図3中、IV方向から見た矢視図である。

【図5】 (a) は本実施の形態で用いられるボトムプレートを示す説明図、(b) は(a) 中B方向から見た 矢視図、(c) は(b) 中C方向から見た詳細図である。

16

【図6】 本実施の形態で用いられる連動機構の詳細を 示す説明図で、図3中VI方向から見た矢視図である。

【図7】 その分解説明図である。

【図8】 本実施の形態で用いられる連動機構の動作状 態を示す説明図である。

【図9】 本実施の形態に係るシート供給装置に相当す るモデルにおいて各部に作用する力を示す説明図であ る。

(a)は保持スプリングでラチェット部材 【図10】 チェット部材をスライドさせる上で必要な条件を示す説

明図である。

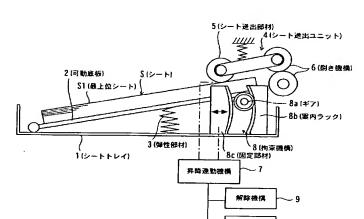
【図11】 本発明に係るシート供給装置の実施の形態 2を示す一部破断斜視説明図である。

【図12】 図11中、XII方向から見た矢視図であ る。

【符号の説明】

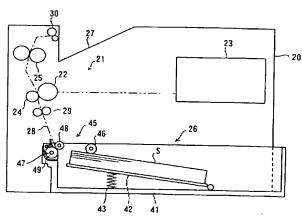
1…シートトレイ、2…可動底板、3…弾性部材、4… シート送出ユニット、5…シート送出部材、6…捌き機 構, 7…連動機構, 8…拘束機構, 8 a…ギア, 8 b… を止めておく上で必要な条件を示す説明図、(b)はラ 10 案内ラック,8c…固定部材、S…シート,S1…最上 位シート

【図1】

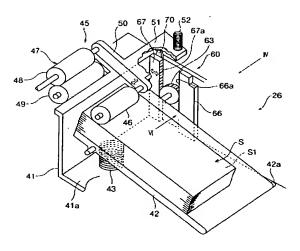


9束制御機構

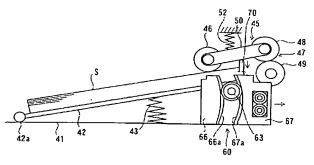
【図2】



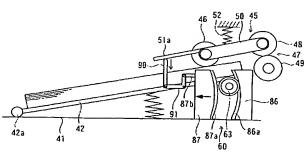
【図3】

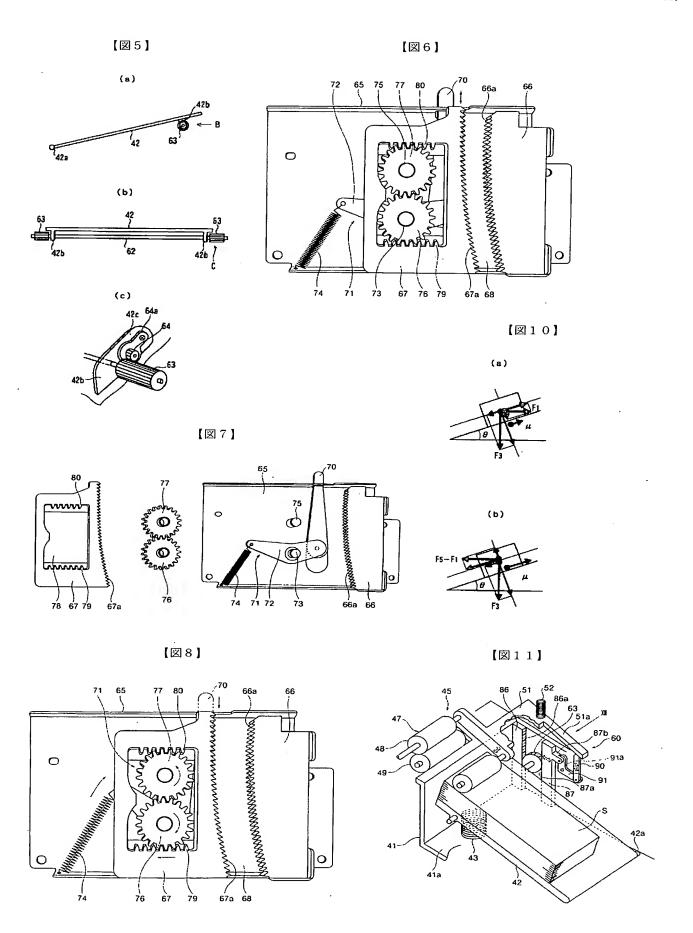


【図4】



【図12】





【図9】

